

Schnellstartanleitung RaptorX-SL Serie mit HF-Spindel Tekno

Zubehör: HF-Spindel Tekno 2,0KW / Drehachse

Software: WinPCNC Profi mit LPT2

<https://www.cnc-step.de>



RaptorX-SL Serie mit HF-Spindel Tekno



Kurzbeschreibung

Diese Schnellstartanleitung soll Ihnen bei der Erstinbetriebnahme der Maschine helfen. Sie beinhaltet auch optional erhältliches Zubehör, dass direkt an die Maschine oder die Steuerung angeschlossen wird.

Weiterführende, detaillierte Informationen entnehmen Sie bitte den einzelnen Handbüchern.



INHALTSVERZEICHNIS

1	Anschlüsse und Kabel an der Maschine	5
1.1	Anschlusskabel	5
1.2	Anschlussmöglichkeiten an der Z-Achse	6
1.3	Mini XLR-Anschlussbuchsen.....	7
2	Die Maschinensteuerung	8
2.1	Anschlüsse links	8
2.2	Anschlüsse rechts	8
2.2.1	Anschluss HF-Spindel.....	9
2.2.2	Anschluss 230Volt Steckdosen:	9
2.3	Layout.....	10
3	Betrieb HF-Spindel Tekno 2,0KW.....	11
3.1	Montage HF-Spindel	11
3.2	Anschlussplan Hardware	12
4	Betrieb der Drehachse als 4. Achse (optional).....	13
4.1	Anschluss Drehachse	13
4.2	Software.....	14
4.2.1	WinPCNC.....	14
4.2.2	DeskProto 6.1	14
5	Softwareinstallation.....	15
5.1	WinPCNC.....	15
5.1.1	Installation	15
5.1.2	Ersteinrichtung	16
5.1.3	Ermittlung der COM-Schnittstelle	16
5.1.4	Eintrag der ermittelten Schnittstelle / Portadresse in WinPCNC.....	17
5.1.5	Funktionsweise überprüfen.....	18
5.1.6	Signalzuordnung für Betrieb mit HF-Spindel	19
5.1.7	Anschlussbelegung WinPCNC Profi mit LPT2	20
5.1.8	Maschinenparameter laden und speichern	22
5.2	ConstruCam 3D	23

5.2.1	Installation	23
5.2.2	Zusammenspiel mit WinPCNC	23
5.3	Sonstige Software	24
6	Kundenservice	25

1 Anschlüsse und Kabel an der Maschine

1.1 Anschlusskabel



Abb.1: Maschine



Abb.2: Steuerung

Die Anschlussleitungen werden direkt mit der Schrittmotorsteuerung verbunden.

! *Achtung: Vor dem Anschließen der Leitungen bitte die Steuerung ausschalten!!!*

Mit der Maschine fest verbunden:

Motoranschlussleitung X-Achse (4 pol.)

Motoranschlussleitung Y-Achse (4pol.)

Motoranschlussleitung Z-Achse (7pol.)

Steuerleitung ST (D-Sub 9 pol.)

Verbindung zu den Anschlüssen an der Z-Achse:

Anschlussleitung Tangentialmesser (D-Sub 15 pol.)

Anschlussleitung HF-Spindel

Stromversorgung 230V



Abb.3: Anschlusskabel

Alle Anschlusskabel sind gegen Lösen zu sichern !

1.2 Anschlussmöglichkeiten an der Z-Achse

An der Z-Achse stehen verschiedene Anschlussmöglichkeiten für optional erhältliches Zubehör zur Verfügung.

Tangentialmesser-Serie



TCM-3



EOT-2



TCT-1

230V / max. 8A
bei Anschluss an die
Maschinensteuerung !
(siehe Kapitel 2.2.2)

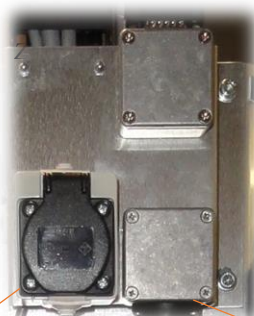


Abb.4: Anschlüsse Z-Achse



Fräsmotoren 230Volt



HF-Spindeln

Hinweis HF-Spindel:

Soll zu einem späteren Zeitpunkt eine HF-Spindel nachgerüstet werden, muss für den Betrieb auch der passende Umrichter im Schaltschrank integriert werden.

Wird die Maschine direkt mit einer HF-Spindel ausgeliefert, ist das natürlich immer der Fall.

Hinweis Steckdose:

Diese Steckdose kann an eine externe Spannungsversorgung angeschlossen werden, oder alternative direkt an die Maschinensteuerung. Dann besteht die Möglichkeit den angeschlossenen Verbraucher (z.B. Kress Fräsmotor) per Software Ein- und Auszuschalten.

1.3 Mini XLR-Anschlussbuchsen

Die Maschine hat zwei XLR-Buchsen zum Anschluss von optionalem Zubehör.

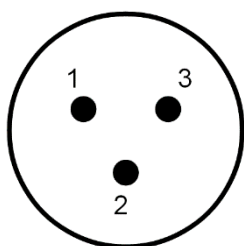


Abb.5: XLR-Buchse

Pin Nr.	Signal
1	Signalkontakt 1
2	N.C.
3	Signalkontakt 2



Abb.6: XLR1 Buchse seitlich

Die miniXLR-Buchse bietet die Anschlussmöglichkeit von Erweiterungen ohne zusätzliche Hardware.

z.B.

Werkzeuglängentaster, Sicherheitseinhausungen mit Türschalter, 3D-Taster

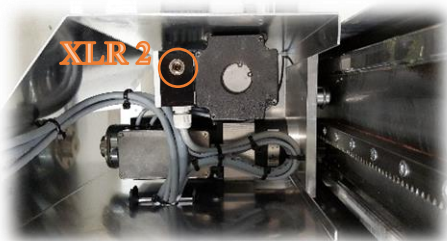


Abb.6a: XLR2 Buchse Z-Achse von oben

Der Signaleingang erfolgt in der Software über LPT1 / Pin15!

Hinweis:

Bei gleichzeitiger Nutzung dieser Buchse und einer 4.Achse, wie z.B. einer Drehachse oder einem Tangentialmesser, ist die Anschlussmöglichkeit eingeschränkt, da sowohl die miniXLR Buchse als auch der Referenzschalter der 4.Achse über den PIN15 der LPT-Schnittstelle abgefragt werden.

Auch für diese Kombination haben wir eine Lösung. Kontaktieren Sie dazu bitte unseren Kundenservice.

2 Die Maschinensteuerung

2.1 Anschlüsse links



Lüfter

Anschlussbuchse D-Sub 25pol. für Schnittstelle (PC / Hardware)

Anschlussbuchse Klinkenstecker 6mm für einen externen Not-Aus

Anschlussbuchse D-Sub 9pol. für Steuerleitung (ST)

Anschlussbuchse D-Sub 15pol. für Tangentialmesser

Anschlussbuchse 4pol. für Motorleitung X-Achse (X) / Y-Achse (Y)

Anschlussbuchse 7pol. für Motorleitung Z-Achse (Z) / Drehachse (C)

Abb.7: Anschlüsse links

2.2 Anschlüsse rechts



Anschlussbuchse für HF-Spindel (zur Z-Achse)

Not-Aus

Ein- und Ausschalter

Schaltbare 230V Steckdose 1 (Relais1 / LPT1 Pin 1)

Schaltbare 230V Steckdose 2 (Relais2 / LPT1 Pin14)

380V / 32A Stromanschluss

Abb.7a: Anschlüsse rechts



2.2.1 Anschluss HF-Spindel

Wird die Anlage mit einer HF-Spindel ausgeliefert, ist der nötige Umrichter bereits im Schaltschrank integriert. Über die Anschlussbuchse wird die Verbindung zur Z-Achse und von dort zur HF-Spindel hergestellt.

2.2.2 Anschluss 230Volt Steckdosen:

Unsere Maschinensteuerungen stellen je nach Ausführung 1-2 schaltbare 230Volt-Steckdosen zur Verfügung.

Diese beiden Steckdosen sind über zwei Relais schaltbar. Somit können die dort angeschlossenen Verbraucher per Software ein- und ausgeschaltet werden.

Es ist damit auch sichergestellt, dass die Stromzufuhr bei Störungen und im Not-Aus-Fall unterbrochen wird.



Die maximale Stromaufnahme je Steckdose darf **8A** nicht überschreiten.

Die Stromaufnahme beider Steckdosen zusammen darf **13,5A** nicht überschreiten.

Anwendungsbeispiele:

Steckdose 1 : Fräsmotor (z.B. Kress 1050FME-1) , Beleuchtung etc.. (an der Z-Achse)

Steckdose 2 : Stromversorgung für Werkzeugwechselsteuerung, schaltbare Kühlung bzw.
Minimalmengenschmierung

2.3 Layout

Hier eine Übersicht der wichtigsten Bestandteile der Steuerung:

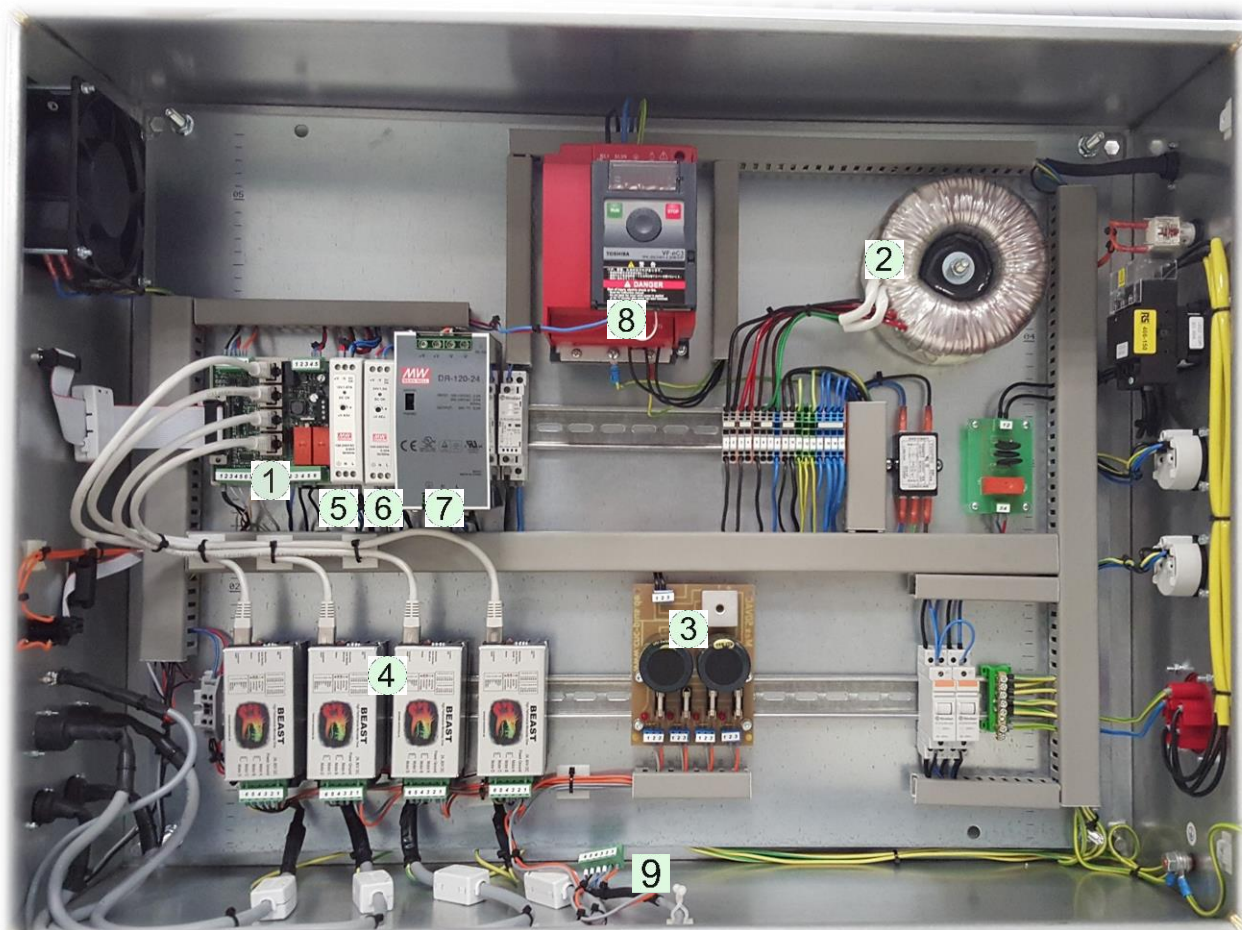


Abb.8: Steuerungskomponenten

1. Hauptplatine Breakoutboard
2. Ringkerntrafo 630VA - Primär 230V / sekundär 2x 50V
3. Netzteil max. 4x 72V DC / 10A - Stromversorgung Endstufen
4. Beast Hochleistungs-Schrittmotorendstufen (X, Y, Z, C)
5. 12V / 1,67A Netzteil für Stromversorgung Lüfter und Tangentialmesser
6. 24V / 1,0A Netzteil für interne Stromversorgung
7. 24V / 5,0A Netzteil für Oszillationsmotor Tangentialmesser
8. Umrichter für HF-Spindel
9. Anschlusskabel Tangentialschneiden (muss bei Bedarf an die Endstufe „C“ angeschlossen werden - standardmäßig ist die Drehachse als 4.Achse angeschlossen!)

3 Betrieb HF-Spindel Tekno 2,0KW

3.1 Montage HF-Spindel

Die HF-Spindel wird zusammen mit der passenden Aufnahmeplatte an der Z-Achse befestigt.



Die Aufnahmeplatte mit der vormontierten Spindel wird mit den 6 Schrauben leicht angezogen.

Bevor die Spindel endgültig festgezogen wird, sollte die Spindel so gut es geht ausgerichtet werden.

Nun kann das Anschlusskabel angeschlossen werden.

Abb.9a: montierte HF-Spindel



Das Anschlusskabel der HF-Spindel wird an die Anschlussbuchse der Z-Achse angeschlossen.

Abb. 9b: Anschlusspanel Z-Achse

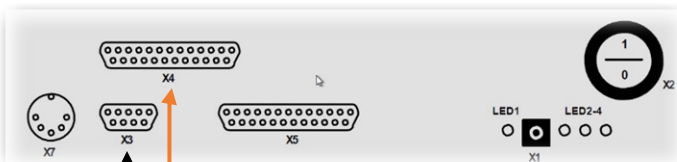
3.2 Anschlussplan Hardware

Abb.10: PC mit WINPCNC Profi



COM-Schnittstelle oder
über Seriell-USB-Adapter

Abb.11: Achscontroller WinPCNC Profi 2xLPT



- X1 – Spannung
- X2 – Ein/Aus
- X3 – PC
- X4 – LPT1 Maschine
- X5 – LPT2 zusätzliche
Ein- und Ausgänge



D-Sub 25pol.(LPT1)

Abb.12: Maschinensteuerung

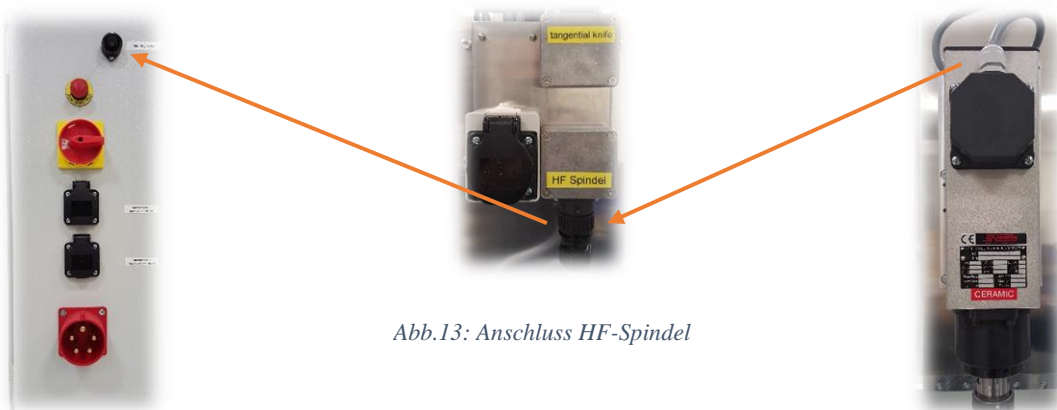


Abb.13: Anschluss HF-Spindel

4 Betrieb der Drehachse als 4. Achse (optional)

4.1 Anschluss Drehachse

Zum Anschluss der Drehachse gehen Sie bitte folgender Maßen vor:



Abb.14: Maschinensteuerung

Stellen Sie sicher, dass kein Tangentialmesser am Anschlusspanel der Z-Achse angeschlossen ist!

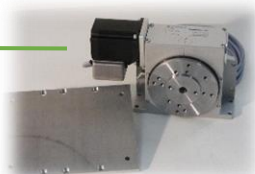


Abb.15: Drehachse

Stellen Sie sicher, dass im Schaltschrank das Anschlusskabel für die Drehachse an der Endstufe „C“ angeschlossen ist. (siehe Kapitel 2.3 - Nr.9)



Achtung: Vor dem Anschließen der Anschlusskabel die Steuerung ausgeschalten!

4.2 Software

4.2.1 WinPCNC

Die Drehachse muss in der Software WinPCNC eingerichtet und aktiviert werden.

Wenn die Drehachse beim Kauf der Maschine mitbestellt wurde, haben wir für Sie bereits das passende WinPCNC Profil erstellt! Dieses muss dann geladen werden. (siehe 5.1.8)

Damit ist die Drehachse einsatzbereit.

Weitere Informationen entnehmen Sie bitte den entsprechenden Handbüchern.

4.2.2 DeskProto 6.1

DeskProto ist ein CNC-Programmiersystem (CAM) zum automatischen Erzeugen von 3D CNC-Code für CNC-Fräs-Maschinen.

Wir empfehlen dieses Programm für die Nutzung der Drehachse.

5 Softwareinstallation

5.1 WinPCNC

WinPCNC ist eine komfortable und umfangreiche 3/4-Achs-NC-Steuerung unter Windows zum Fräsen, Bohren, Gravieren, Dosieren und mehr.

Verschiedene Varianten mit abgestufter Funktionsumfang und Preisen bieten sowohl für Einsteiger und Modellbauer, als auch für semiprofessionellen Einsatz oder für anspruchsvolle Industrieanlagen die richtige Lösung.

Für den Betrieb mit einer RaptorX-SL Portalanlage empfehlen wir, abhängig von den gewünschten Anwendungen, eine der drei möglichen Profi-Varianten:

WinPCNC Profi, WinPCNC Profi IO oder WinPCNC Profi LPT2.

Die Versionen *Profi IO* und *Profi LPT2* stellen über weitere Schnittstellen weitere konfigurierbare und nutzbare Ein- und Ausgänge zur Verfügung:

5.1.1 Installation

WinPCNC Profi mit LPT2 läuft unter den folgenden Betriebssystemen:

Windows XP (32bit), Windows Vista (32bit), Windows 7 (32-/64bit), Windows 8 (32-/64bit)

Nun wollen wir uns der Erstinstallation der Software WinPCNC widmen.

Installieren Sie die Software von der mitgelieferten CD in das dafür vorgegebene Verzeichnis. Nach der Installation müssen Sie den PC eventuell neu starten.





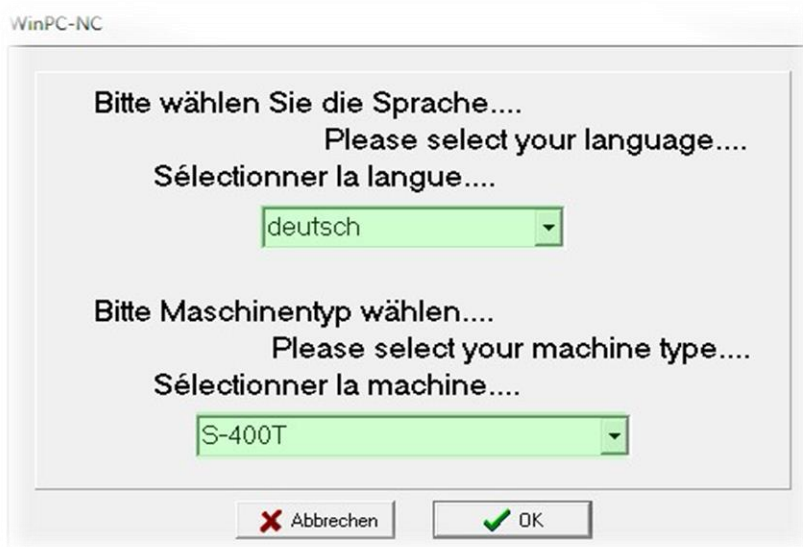
5.1.2 Ersteinrichtung

Stellen Sie sicher, dass bei den Profi-Varianten der Achscontroller eingeschaltet ist!

Starten Sie die Software WinPCNC.

Wählen Sie im Startmenü die Sprache und Ihren Maschinentyp aus.

Die Angabe des korrekten Maschinentyps ist hier sehr wichtig, da die Software sich für den ausgewählten Maschinentyp alle wichtigen Parameter automatisch lädt.



Die Kommunikation zwischen dem PC und dem WINPCNC-Achscontroller erfolgt über die serielle COM-Schnittstelle oder über einen Seriell / USB-Adapter.

Es muss noch die Schnittstelle bzw. die Portadresse des PCs ermittelt werden, über die die Kommunikation läuft.

5.1.3 Ermittlung der COM-Schnittstelle

Bei allen „Profi“-Varianten ist die COM-Schnittstelle in WinPCNC einzutragen.

Einige Computer verfügen über mehrere COM-Schnittstellen, so dass die Richtige erst einmal herausgefunden werden muss. Sind die Schnittstellen am PC nicht gekennzeichnet, müssen Sie Ausprobieren, an welcher Schnittstelle Sie die Steuerung angeschlossen haben.

Wenn der PC keine COM-Schnittstelle hat, können Sie mit einem USB/Serial-Converter arbeiten. Dieser Adapter emuliert dann eine COM-Schnittstelle.

Wir bieten auch so einen Adapter an:

Art. 400305 Digitus DA-70156-VPR2.0 USB to Serial Converter

Im Gerätemanager des PC's sind alle verfügbaren Schnittstellen aufgeführt.



Standardschnittstellen finden Sie unter Anschlüsse (COM & LPT)

Hier sehen Sie zum Beispiel einen PC mit drei COM-Schnittstellen (COM1, COM2, COM4).

Die Maschine ist in diesem Fall an COM4 angeschlossen.

In WinPCNC müssen Sie dann COM4 auswählen (siehe Kapitel 5.1.4).

Die COM4-Schnittstelle wird über den USB/Serial-Converter bereitgestellt. Dies erkennen Sie am Eintrag USB Serial Port (COM4).

5.1.4 Eintrag der ermittelten Schnittstelle / Portadresse in WinPCNC

Die ermittelten Werte können nun in WinPCNC eingetragen werden.



Es muss lediglich die richtige COM-Schnittstelle (gelb) ausgewählt werden.

Hinweis:

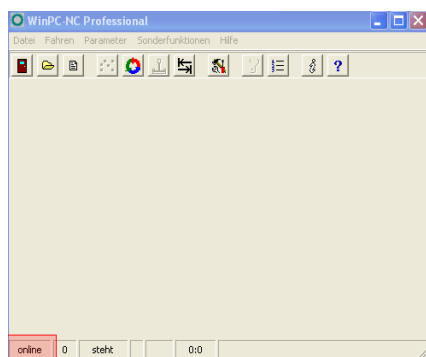
Die LPT-Schnittstelle (blau) wird bei den Profivarianten nicht benötigt!

5.1.5 Funktionsweise überprüfen

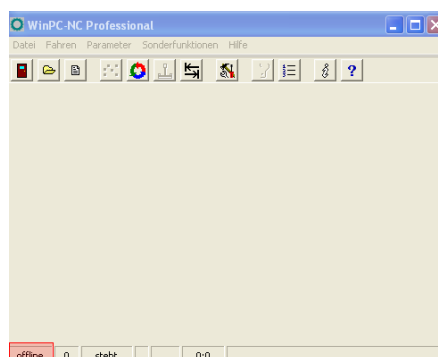
Wenn die Schnittstellen richtig eingetragen sind, die komplette Hardware angeschlossen ist, schalten Sie die Maschinensteuerung und eventuell die Zusatzhardware ein.

Starten Sie die WinPCNC Software neu.

Im Hauptfenster unten links wird der Status angezeigt:



Richtig - Online



Falsch - Offline

Wenn der Status **„Online“** angezeigt wird, steht die Verbindung zum Achscontroller!

Im linken Beispiel findet die Kommunikation statt, die Maschine ist online. (Anzeige im Fenster unten links!) Die Software kann nun verwendet werden.

Sollte immer noch keine Kommunikation stattfinden (s.rechts - Offline), überprüfen Sie bitte ob Sie die richtige Schnittstelle ausgewählt haben. Gegebenenfalls müssen Sie die Steuerung an eine andere verfügbare Schnittstelle anschließen oder alternative die Portadresse bzw. COM-Schnittstelle in WinPCNC ändern.

Lesen Sie dazu bitte auch das Handbuch von WinPCNC.

Die hier beschriebenen Beispiele beziehen sich auf die von uns empfohlene Software WinPCNC. Mit einer alternativen Software wie Mach3 etc. verhält es sich jedoch ähnlich.

5.1.6 Signalzuordnung für Betrieb mit HF-Spindel

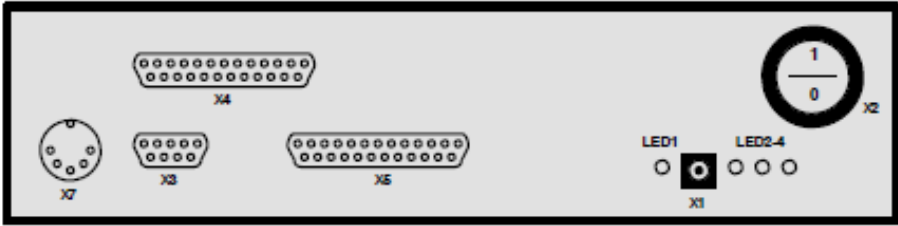
Übersicht der Ein- und Ausgänge für den Betrieb mit der HF-Spindel

Folgende Ein- und Ausgänge sind für den Betrieb bereits eingerichtet und vergeben:

Eingang	I235 Refschalter X - Referentschalter X-Achse	LPT1 PIN 13 inv
Eingang	I236 Refschalter Y - Referenzschalter Y-Achse	LPT1 PIN 12 inv
Eingang	I237 Refschalter Z - Referenzschalter Z-Achse	LPT1 PIN 10 inv
Eingang	I247 NBereit - Notausignal	LPT1 PIN 11 inv
Eingang	Optional - frei wählbar Beispiele: I238 Refschalter 4 - Referenzschalter Tangentialmesser oder Drehachse I222 Haube - Sicherheitsabschaltung bei Einhausungen mit Türkontakten I221 Taster - Anschluss eines Werkzeuglängentaster	LPT1 PIN 15 inv ¹
Ausgang	Q242 Spindel - Spindel an/aus (schaltet Steckdose 1)	LPT1 PIN 1
Ausgang	Q243 Kühlung (optional) – Kühlung an/aus (schaltet Steckdose 2)	LPT1 PIN 14
Ausgang	Q218 Drehzahl/PWM - PWM-Signal (Drehzahlregelung für HF-Spindel)	LPT1 PIN 17
Ausgang	Q219 Toogle/Bereit - Toggle-Signal	LPT1 PIN 16

¹ Anschluss über die XLR-Buchse der Maschine oder direkt an der Steuerung (Drehachse, Tangentialmesser)

5.1.7 Anschlussbelegung WinPCNC Profi mit LPT2

3/003/09	04.09.14	CNC-Control																																																																																						
Anschlußbelegung CNCCON-S mit Option LPT2																																																																																								
<p>Der Achscontroller CNCCON-S im Standard-Gehäuse und Zusatzoption LPT2 hat je nach Einstellung CPU+LPT2 oder CPU+LPT2BIDI folgende Anschlußbelegung :</p>																																																																																								
																																																																																								
<p>X1 Versorgungsanschluß 24VDC durch mitgeliefertes Netzteil (35W) (Hohlstecker und -buchse, innen 24VDC, außen GND)</p> <p>X2 Ein/Aus-Schalter</p> <p>X7 Tastaturanschluß (DIN 5-polig) für externes Keypad</p> <p>LED1 24VDC Versorgungsspannung liegt an</p> <p>LED2-4 interne Spannungen 5V, 12V und 24V werden erzeugt</p>																																																																																								
<p>X3 PC-Anschluß, 9-poliger SubD-Stecker COM-Anschluß durch mitgeliefertes serielles Verbindungskabel (darüber erfolgt die Kommunikation mit dem übergeordneten System, z.B. WinPC-NC)</p>																																																																																								
<p>X4 Maschinenanschluß, 25-polige SubD-Buchse</p> <p>Takt/Richtung-Ausgänge für bis zu 4 Achsen</p> <table style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <th style="text-align: left;">Pin</th> <th style="text-align: left;">Signal</th> <th style="text-align: left;">Pin</th> <th style="text-align: left;">Signal</th> </tr> <tr> <td>Pin2</td> <td>Richtung X</td> <td>Pin6</td> <td>Richtung Z</td> </tr> <tr> <td>Pin3</td> <td>Takt X</td> <td>Pin7</td> <td>Takt Z</td> </tr> <tr> <td>Pin4</td> <td>Richtung Y</td> <td>Pin8</td> <td>Richtung 4</td> </tr> <tr> <td>Pin5</td> <td>Takt Y</td> <td>Pin9</td> <td>Takt 4</td> </tr> </table> <p>Eingangssignale</p> <table style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <th style="text-align: left;">Pin</th> <th style="text-align: left;">Eingang</th> <th style="text-align: left;">Portadresse</th> <th style="text-align: left;">Bitmaske</th> <th style="text-align: left;">Invert</th> <th style="text-align: left;">vordefiniertes Signal</th> </tr> <tr> <td>Pin10</td> <td>DI 00</td> <td>379hex</td> <td>6</td> <td>0</td> <td>frei</td> </tr> <tr> <td>Pin11</td> <td>DI 01</td> <td>379hex</td> <td>7</td> <td>1</td> <td>frei</td> </tr> <tr> <td>Pin12</td> <td>DI 02</td> <td>379hex</td> <td>5</td> <td>0</td> <td>frei</td> </tr> <tr> <td>Pin13</td> <td>DI 03</td> <td>379hex</td> <td>4</td> <td>0</td> <td>frei</td> </tr> <tr> <td>Pin15</td> <td>DI 04</td> <td>379hex</td> <td>3</td> <td>0</td> <td>frei</td> </tr> </table> <p>Ausgangssignale</p> <table style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <th style="text-align: left;">Pin</th> <th style="text-align: left;">Ausgang</th> <th style="text-align: left;">Portadresse</th> <th style="text-align: left;">Bitmaske</th> <th style="text-align: left;">Invert</th> <th style="text-align: left;">vordefiniertes Signal</th> </tr> <tr> <td>Pin1</td> <td>DO 00</td> <td>37Ahex</td> <td>0</td> <td>1</td> <td>frei</td> </tr> <tr> <td>Pin14</td> <td>DO 01</td> <td>37Ahex</td> <td>1</td> <td>1</td> <td>frei</td> </tr> <tr> <td>Pin16</td> <td>DO 02</td> <td>37Ahex</td> <td>2</td> <td>0</td> <td>frei</td> </tr> <tr> <td>Pin17</td> <td>DO 03</td> <td>37Ahex</td> <td>3</td> <td>1</td> <td>frei</td> </tr> </table> <p>Pin18-25 GND alle Signale 5V TTL</p>			Pin	Signal	Pin	Signal	Pin2	Richtung X	Pin6	Richtung Z	Pin3	Takt X	Pin7	Takt Z	Pin4	Richtung Y	Pin8	Richtung 4	Pin5	Takt Y	Pin9	Takt 4	Pin	Eingang	Portadresse	Bitmaske	Invert	vordefiniertes Signal	Pin10	DI 00	379hex	6	0	frei	Pin11	DI 01	379hex	7	1	frei	Pin12	DI 02	379hex	5	0	frei	Pin13	DI 03	379hex	4	0	frei	Pin15	DI 04	379hex	3	0	frei	Pin	Ausgang	Portadresse	Bitmaske	Invert	vordefiniertes Signal	Pin1	DO 00	37Ahex	0	1	frei	Pin14	DO 01	37Ahex	1	1	frei	Pin16	DO 02	37Ahex	2	0	frei	Pin17	DO 03	37Ahex	3	1	frei
Pin	Signal	Pin	Signal																																																																																					
Pin2	Richtung X	Pin6	Richtung Z																																																																																					
Pin3	Takt X	Pin7	Takt Z																																																																																					
Pin4	Richtung Y	Pin8	Richtung 4																																																																																					
Pin5	Takt Y	Pin9	Takt 4																																																																																					
Pin	Eingang	Portadresse	Bitmaske	Invert	vordefiniertes Signal																																																																																			
Pin10	DI 00	379hex	6	0	frei																																																																																			
Pin11	DI 01	379hex	7	1	frei																																																																																			
Pin12	DI 02	379hex	5	0	frei																																																																																			
Pin13	DI 03	379hex	4	0	frei																																																																																			
Pin15	DI 04	379hex	3	0	frei																																																																																			
Pin	Ausgang	Portadresse	Bitmaske	Invert	vordefiniertes Signal																																																																																			
Pin1	DO 00	37Ahex	0	1	frei																																																																																			
Pin14	DO 01	37Ahex	1	1	frei																																																																																			
Pin16	DO 02	37Ahex	2	0	frei																																																																																			
Pin17	DO 03	37Ahex	3	1	frei																																																																																			

X5 Zusätzliche digitale Ein-/Ausgänge, 25-polige SubD-Buchse

Einstellung : CPU+LPT2
Insgesamt 10 Eingänge und 15 Ausgänge

Pin	Eingang	Portadresse	Bitmaske	Invert	vordefiniertes Signal
Pin10	DI 05	079hex	3	0	frei
Pin11	DI 06	079hex	4	0	frei
Pin12	DI 07	079hex	5	0	frei
Pin13	DI 08	079hex	6	0	frei
Pin15	DI 09	079hex	7	0	frei

Pin	Ausgang	Portadresse	Bitmaske	Invert	vordefiniertes Signal
Pin1	DO 04	079hex	0	0	frei
Pin14	-	-	-	-	frei, verbunden mit Pin9
Pin16	DO 05	079hex	1	0	frei
Pin17	DO 06	079hex	2	0	frei
Pin2	DO 07	078hex	0	0	frei
Pin3	DO 08	078hex	1	0	frei
Pin4	DO 09	078hex	2	0	frei
Pin5	DO 10	078hex	3	0	frei
Pin6	DO 11	078hex	4	0	frei
Pin7	DO 12	078hex	5	0	frei
Pin8	DO 13	078hex	6	0	frei
Pin9	DO 14	078hex	7	0	frei, verbunden mit Pin14

Pin18-25 GND

alle Signale 5V TTL

X6 Zusätzliche digitale Ein-/Ausgänge, 25-polige SubD-Buchse

Einstellung : CPU+LPT2BIDI (bidirektional)
Insgesamt 18 Eingänge und 7 Ausgänge

Pin	Eingang	Portadresse	Bitmaske	Invert	vordefiniertes Signal
Pin10	DI 05	079hex	3	0	frei
Pin11	DI 06	079hex	4	0	frei
Pin12	DI 07	079hex	5	0	frei
Pin13	DI 08	079hex	6	0	frei
Pin15	DI 09	079hex	7	0	frei
Pin2	DI 10	078hex	0	0	frei
Pin3	DI 11	078hex	1	0	frei
Pin4	DI 12	078hex	2	0	frei
Pin5	DI 13	078hex	3	0	frei
Pin6	DI 14	078hex	4	0	frei
Pin7	DI 15	078hex	5	0	frei
Pin8	DI 16	078hex	6	0	frei
Pin9	DI 17	078hex	7	0	frei, verbunden mit Pin14

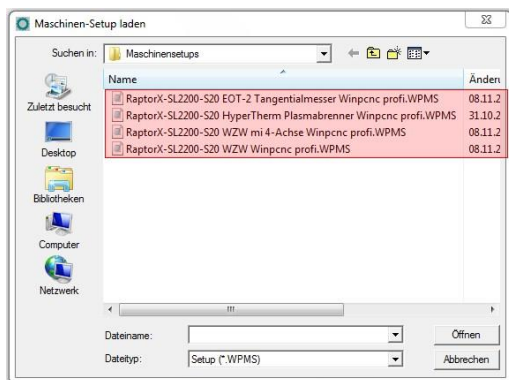
Pin	Ausgang	Portadresse	Bitmaske	Invert	vordefiniertes Signal
Pin1	DO 04	079hex	0	0	frei
Pin14	-	-	-	-	frei, verbunden mit Pin9
Pin16	DO 05	079hex	1	0	frei
Pin17	DO 06	079hex	2	0	frei

Pin18-25 GND

alle Signale 5V TTL

5.1.8 Maschinenparameter laden und speichern

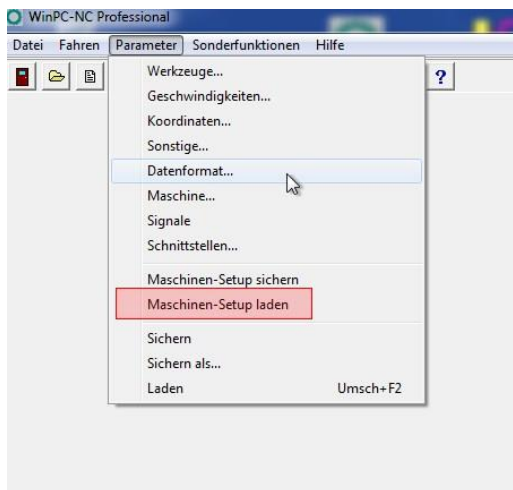
Wir haben für Sie, je nach Bestellumfang, bereits die Software programmiert und die Einstellungen als Maschinenparameter abgespeichert. Eine Sicherungskopie befindet sich zusätzlich auf dem mitgelieferten USB-Stick.



z.B. (je nach Bestellung abweichend!):

1. Betrieb Tangentialmesser
2. Betrieb Plasma-Schneiden
3. Betrieb Fräsen mit Drehachse
4. Betrieb Fräsen ohne Drehachse

Zum Laden dieser Einstellungen gehen Sie bitte folgendermaßen vor:



Unter „*Parameter / Maschinen-Setup laden*“ können Sie die gewünschte Datei auswählen und laden.

Genauso können Sie an dieser Stelle Änderungen an Ihren Einstellungen abspeichern!

Beachten Sie dabei, dass Sie vorhandene Einstellungen dabei überschreiben, wenn Sie nicht vorher eine neue Datei unter anderem Namen angelegt haben!

TIP:

Wollen Sie Änderungen an den Einstellungen in WinPCNC vornehmen? Dann speichern Sie die „momentanen“ Einstellungen unter einem anderen Namen ab und führen Sie dann erst Ihre Änderungen durch.

Dadurch ist sichergestellt, dass Sie keine vorhandenen Einstellungen überschreiben (sie werden ja vielleicht noch gebraucht!?)

5.2 ConstruCам 3D

5.2.1 Installation

Die Software ConstruCам 3D ist ein umfangreiches CAD/CAM Programm. Es arbeitet nahtlos mit der Software WinPCNC zusammen.

ConstruCам erhalten Sie als Download auf unserer Homepage.

<http://www.cnc-step.de/images/attachments/Downloads/ConstruCам/ConstruCам%2070340.zip>

Speichern Sie den Download auf Ihrem Rechner und entpacken Sie die Archivdatei in einen beliebigen Ordner. Die Software muss nicht installiert werden.

Zum Freischalten der Software bekommen Sie von uns die nötige Anleitung und den Freischaltcode.

Bei Vorkonfigurierten Rechnern von uns ist dies natürlich bereits geschehen!

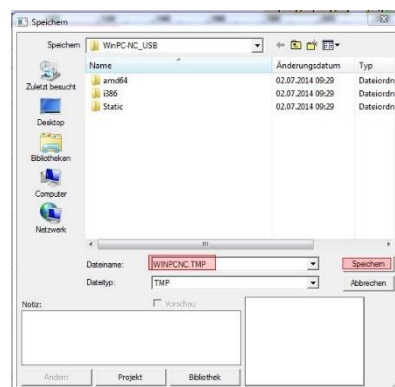
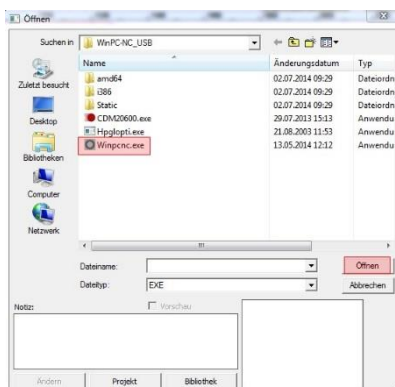
5.2.2 Zusammenspiel mit WinPCNC

ConstruCам 3D übergibt die fertigen Fräsdaten direkt an WinPCNC. **Dazu muss WinPCNC auf jeden Fall geöffnet sein!** Diese Funktion muss einmalig eingerichtet werden.



Klicken Sie auf den Direktmill-Button und wählen Sie „WinPCNC + DIN/ISO“ aus.

Das Programm benötigt nun den WinPCNC-Pfad. Dieser wird normaler Weise automatisch gefunden und muss nur noch bestätigt werden. Bestätigen Sie einmal die WinPCNC.exe und dann die WinPCNC.TMP.



Alles Weitere entnehmen Sie bitte den Hilfedateien in ConstruCам 3D.

5.3 Sonstige Software

Für spezielle Anwendungen kann es sinnvoll sein anstatt von ConstruCам 3D „Spezialsoftware“ einzusetzen. Diese stellt dann spezielle Funktionen zur Verfügung.

z.B.	Filou NC12	fürs Plasmaschneiden (weiches Anfahren von Konturen)
	Filou DeskProto MultiAxis 6.1	für Drehachsen

Nähere Informationen entnehmen Sie bitte aus den jeweiligen Dokumentationen.



6 Kundenservice

Für technische Auskünfte steht Ihnen unser Kundenservice zur Verfügung:

Adresse	CNC-STEP e.K. Siemensstraße 13-15 D-47608 Geldern	
Telefon	+49 (0)2831/91021-50	(Mo. - Fr. 07.00 - 15.00 Uhr)
Mobil	+49 (0)2831/91021-20 Nur in dringenden Fällen	(Mo. - Do. 15.30 - 18.00 Uhr)
Telefax	+49 (0)2831/91021-99	
E-Mail	support@cnc-step.de	
Internet	https://www.cnc-step.de	

Bei Fragen kontaktieren Sie bitte unseren Kundenservice per E-Mail oder Telefon. Wir beraten Sie gerne.

Zahlreiche Anregungen und Informationen finden Sie auch auf unserer Internetseite:

<https://www.cnc-step.de>